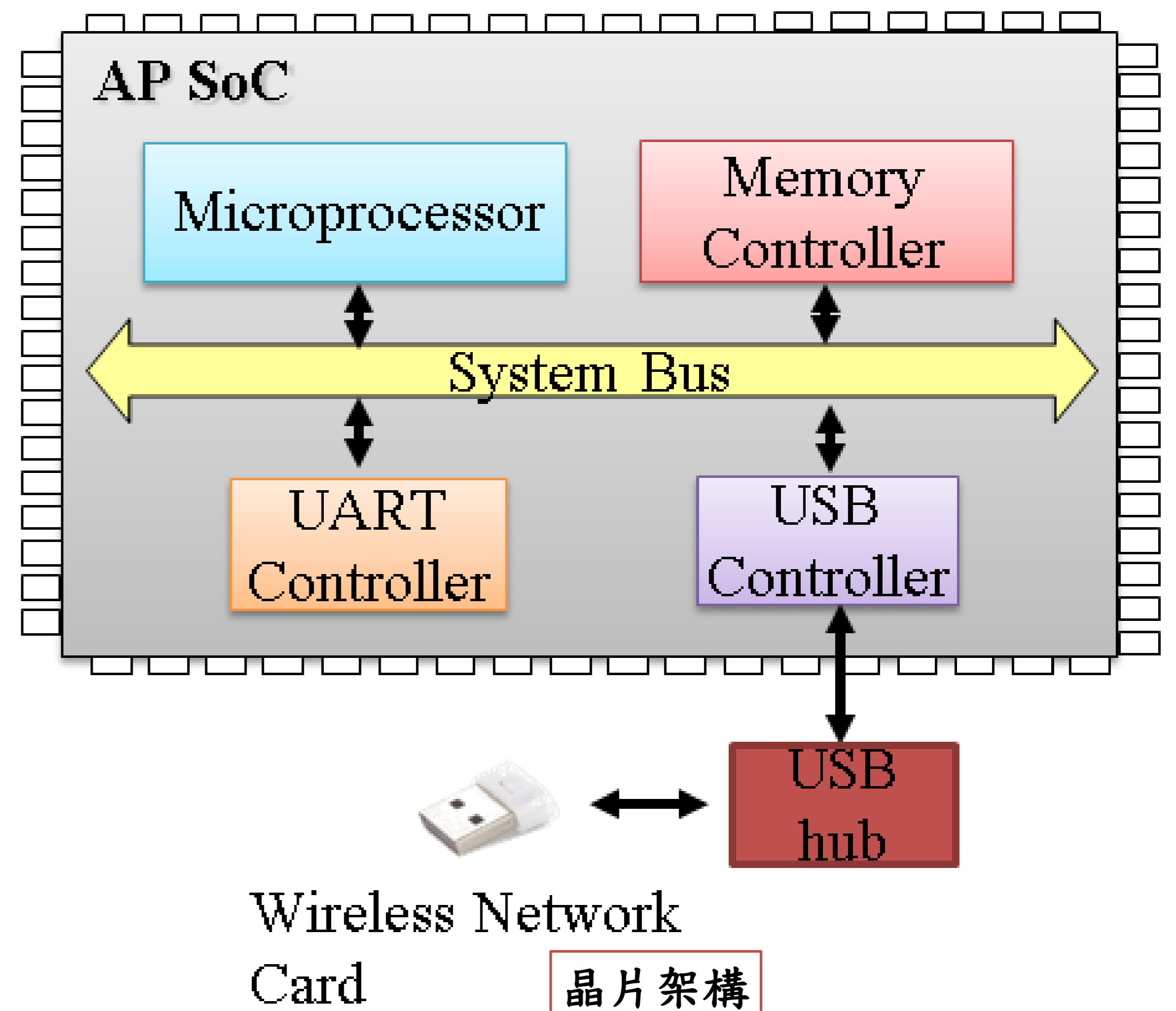
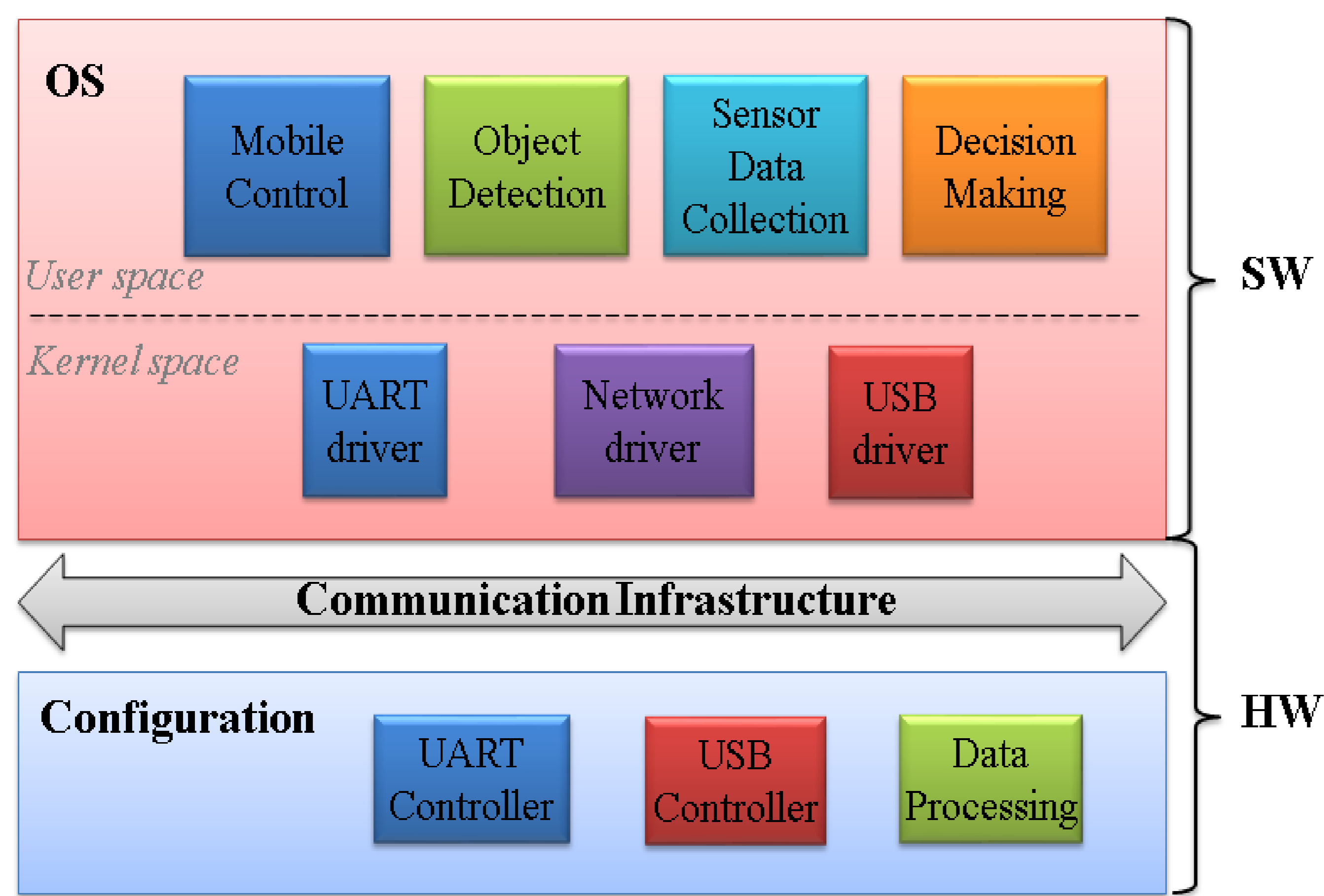
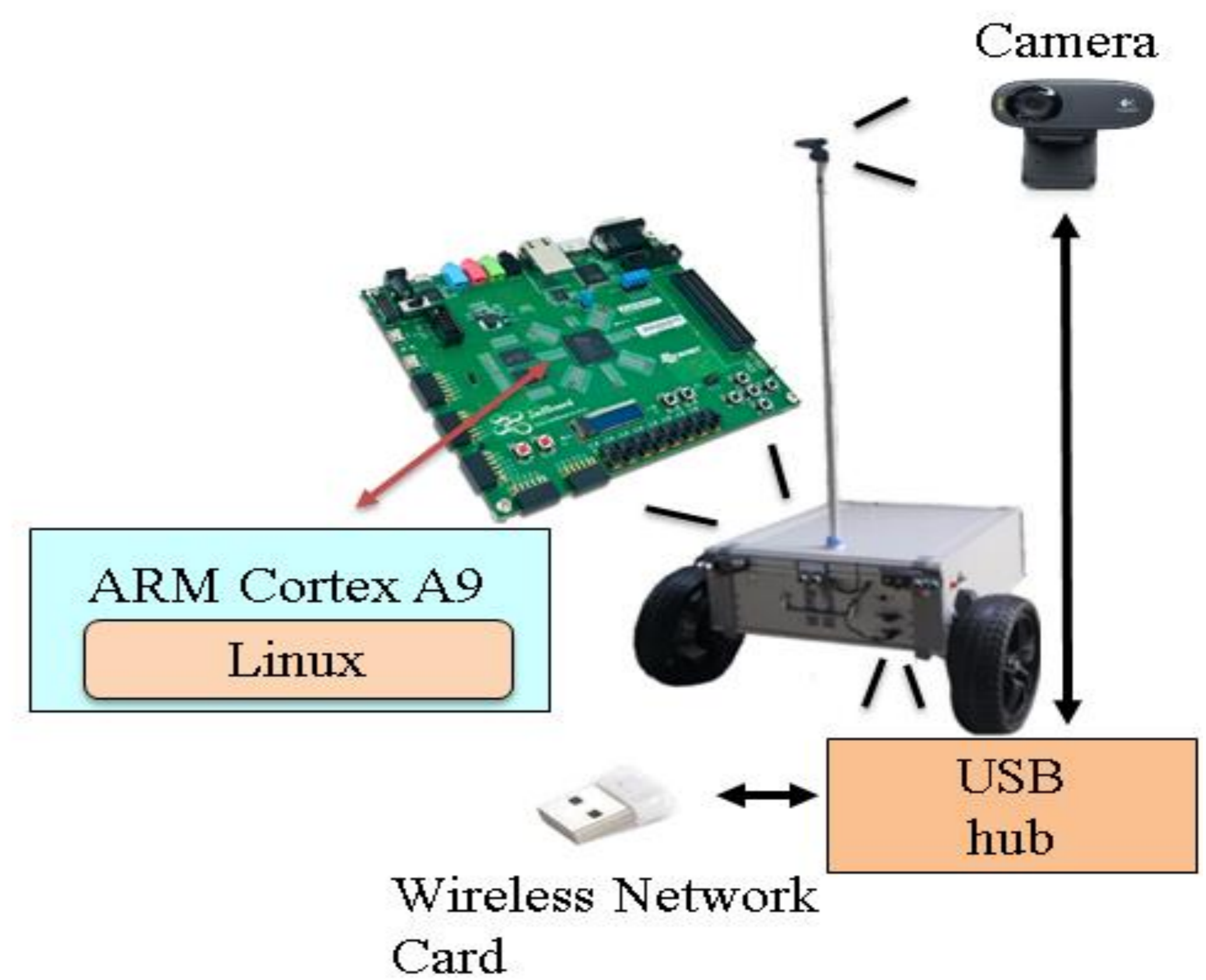


# 應用於農業網宇實體系統之智能機器人車設計

有鑑於近年出生率下降，未來勞動人口數減少，而台灣農業又須需求大量人力的窘境。本作品導入網宇實體系統的概念，利用智能機器人車做為農場中央控制核心，進行真實生長環境資料收集、決策，以及啟動致動器做自動化調整，其主要功能包含：

1. 智能機器人車控制：透過行動裝置連線到智能機器人車系統做移動控制，並能擷取智能機器人車上的攝影機的即時影像，提供遠端同步釋迦生長監控作業。
2. 釋迦辨識與自動巡邏：智能機器人車以特定路線進行巡邏時，當其偵測到釋迦會定點錄影記錄釋迦成長過程，以提供非同步的釋迦生長監控作業。
3. Observe-Orient-Decide-Act Loop 智慧控管：當智能機器人車得知目前土壤溼度不足時，將會命令致動器執行澆水動作，用以維持理想化的釋迦生長的土壤溼度，用以降低人力的負擔。



ZRobot Kit Web Control Demo

